

Lab_12

Sformułowanie zadania: obliczenie iloczynu skalarnego dwóch wektorów $dot = \mathbf{x}^T \cdot \mathbf{y} = \sum x_i y_i$; ($i \in [0, n-1]$). Wektory przedstawić w postaci tablicy struktur danych MY_VECTOR * *tab*, która zawiera 2 elementy: *tab*[0] – wektor *x*, *tab*[1] – wektor *y*. Użyć dynamiczne alokowanie pamięci.

```
struct MY_VECTOR
{
    int dim;                //rozmiar wektora
    char str[64];           //nazwa wektora
    double *buff;           //tablica dla przechowywania wektora o rozmiarze dim
};
```

Obsługa wektorów (pliki *.h, *.cpp) powinna zawierać:

Część minimalna:

1. Inicjowanie wektora.
2. Deinicjowanie wektora: zwolnienie pamięci dla tablicy buff.
3. Przygotowanie wektora: wprowadzenie rozmiaru zadania *n*, nazwy wektora *str* oraz alokowania pamięci i wypełnienia tablicy buff. Dla wektora *x*: $x_i = 1/(i+1)$, dla wektora *y*: $y_i = i+1$, $i \in [0, n-1]$.
4. Algorytmu mnożenia naiwnego: $dot = \sum_{i=0}^{n-1} x_i y_i$.
5. Sprawdzenie poprawności wyniku: dla podanych *x* i *y* $dot = n$.

Część zaawansowana:

6. Algorytmu mnożenia z ośmiokrotnym rozwijaniem pętli: $dot = \sum (x_i y_i + x_{i+1} y_{i+1} + \dots + x_{i+7} y_{i+7})$; indeks *i* zmienia się w pętli z przyrostem 8. Jeśli rozmiar zadania *n* nie jest wielokrotny liczbie 8, wydzielamy główną część zadania $n_1 \% 8 = 0$ ($n_1 = n - n \% 8$), rozwijamy pętle dla n_1 , a pozostałą resztę $n \% 8$ obliczamy w sposób naiwny: $dot = \sum (x_i y_i + x_{i+1} y_{i+1} + \dots + x_{i+7} y_{i+7}) | i \in [0, n_1 - 1] + \sum x_i y_i | i \in [n_1, n - 1]$.
7. Wykonać pomiary czasu, używając funkcje DWORD GetTickCount() (dołożyć #include "windows.h"), i porównać wyniki dwóch algorytmów. Rozmiar zadania przyjąć 100 000 000. Projekt uruchomić na platformie x64.

Na monitor wyprowadzić czas obliczeń i OK, jeśli wyniki są poprawne, albo *error!!!!!!!!!!* w przypadku błędnych wyników.

Funkcja main() powinna zawierać:

1. Tworzenie tablicy MY_VECTOR * *tab*.
2. Inicjowanie i wypełnienie elementów tablicy (wektora *x* oraz wektora *y*).
3. Wykonanie algorytmu mnożenia naiwnego przy użyciu pomiarów czasu.
4. Sprawdzenie poprawności wyniku.
5. Wykonanie algorytmu mnożenia zaawansowanego przy użyciu pomiarów czasu.
6. Sprawdzenie poprawności wyniku.
7. Deinicjowanie wektorów *x*, *y*.
8. Zwolnienie pamięci dla tablicy *tab*.

W funkcji *main* nie wykonujemy żadnej arytmetyki (za wyjątkiem pomiarów czasu), tylko wywołujemy funkcje z obsługi wektora. Obsługę błędów i komunikatów umieszczamy do plików obsługi (*.h, *.cpp).

Stworzyć funkcję `GLOBAL_Dealloc()`, która powinna zwolnić poprawnie pamięć, alokowaną dynamicznie. Użyć tą funkcję w obsłudze błędów i komunikatów przy wystąpieniu błędów fatalnych.

Pomiary czasu:

```
DWORD ts = GetTickCount();
```

```
//Fragment kodu, dla którego wykonujemy pomiary czasu
```

```
double elapsed_time = ((double)GetTickCount() - ts); //czas w milisekundach.
```